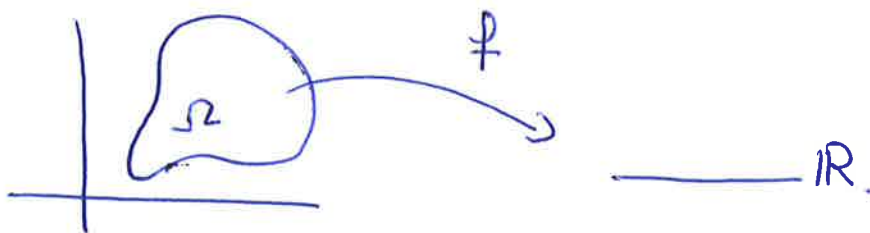


TEMA 14: INTEGRALES MÚLTIPLES

INTRODUCCIÓN. OBJETIVO DEL TEMA

Sea $f: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \Omega$, $n=2$ o 3 .
 $x \mapsto f(x)$



Objetivos:

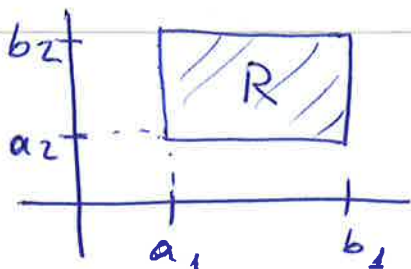
- 1º) Definir el concepto de $\int_{\Omega} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$, para Ω acotado.
- 2º) Dar métodos "analíticos" y "numéricos" para calcular estas integrales.

DEFINICIÓN DE INTEGRAL MÚLTIPLE

~~Caso~~ Caso $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ es un rectángulo

Def. (Rectángulo en \mathbb{R}^n). Se llama rectángulo en \mathbb{R}^n a todo conjunto de la forma

$$R = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2] \times \dots \times [a_n, b_n].$$

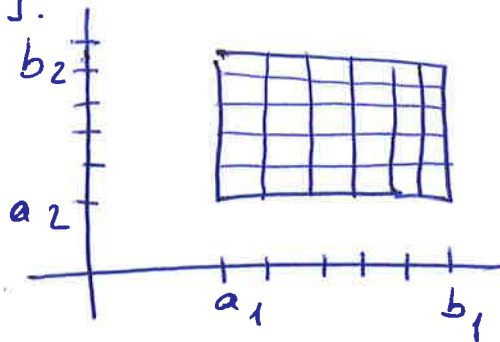


• Se llama área (o medida) de R al número

$$\mu(R) = (b_1 - a_1) \cdot (b_2 - a_2) \cdot \dots \cdot (b_n - a_n)$$

• Sea $P_i = \{ a_i = x_0^i < x_1^i < \dots < x_{m(i)}^i = b_i \}$ una partición del intervalo $[a_i, b_i]$. Se llama partición del rectángulo R a toda n -tupla

$P = (P_1, P_2, \dots, P_n)$ donde P_i es una partición de $[a_i, b_i]$.



• Se llama ~~partición~~ norma de P a la mayor de las áreas (o medidas) de los subrectángulos que componen dicha partición, es decir,

$$\|P\| = \max \{ \mu(R_i) : R_i \in P \}$$

Definición (Integral múltiple)

Sea $f: R = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2] \times \dots \times [a_n, b_n] \rightarrow \mathbb{R}$
 $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \mapsto f(x)$

una función acotada.

Se dice que f es integrable (en el sentido de Riemann) en R si existen y son iguales los dos límites siguientes:

$$\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^N \mu(R_i) \min_{x \in R_i} f(x)$$

$$= \lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^N \mu(R_i) \max_{x \in R_i} f(x)$$

donde $N = n^{\circ}$ de subrectángulos de P .

Dichos límites se denotan por:

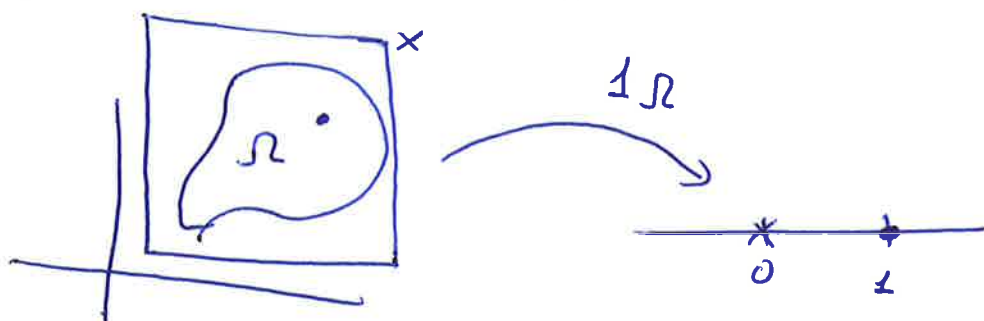
$$n=2 \quad \iint_R f(x,y) dx dy \quad (\equiv \iint_R f(x,y) dA) \quad \equiv \text{integral doble de área}$$

$$n=3 \quad \iiint_R f(x,y,z) dx dy dz \quad (\equiv \iiint_R f(x,y,z) dV) \quad \equiv \text{integral triple de volumen}$$

Caso de conjuntos acotados $\Omega \subset \mathbb{R}^n$

Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un conjunto acotado. Consideremos la función característica de dicho conjunto,

$$1_{\Omega}(x) = \chi_{\Omega}(x) = \begin{cases} 1, & x = (x_1, \dots, x_n) \in \Omega \\ 0, & \text{en caso contrario} \end{cases}$$



Sea ahora R un rectángulo que contiene a Ω .

Se dice que f es integrable en Ω si la función

$$(f \cdot \chi_{\Omega})(x) = \begin{cases} f(x), & x \in \Omega \\ 0, & \text{en caso contrario} \end{cases}$$

es integrable en Ω . Por tanto,

$$\int_{\Omega} f(x) dx := \int_R (f \cdot \chi_{\Omega})(x) dx.$$

Nota. - Se puede probar que la definición anterior no depende de la elección del rectángulo R .

Nota 2. - Las integrales múltiples tienen las mismas propiedades (linealidad, monotonicidad, etc...) que las integrales 1D.

° Cómo se calcula de manera explícita (o numérica) una integral múltiple?

- Teorema de Fubini

- Teorema de Cambio de Variable.

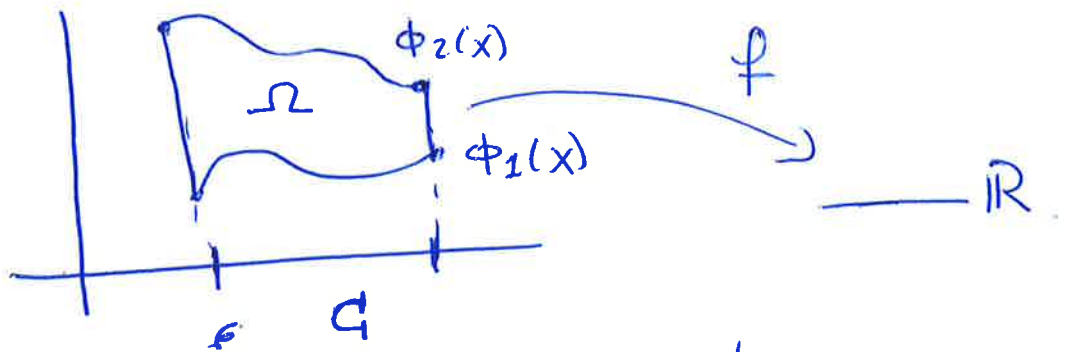
TEOREMA (Fubini)

Sea $C \subset \mathbb{R}^n$ un conjunto y $\phi_1, \phi_2: C \rightarrow \mathbb{R}$ dos funciones continuas. Consideremos el conjunto

$$\Omega = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^{n+1} : x \in C, \phi_1(x) \leq y \leq \phi_2(x) \}.$$

Si f es continua en Ω , entonces

$$\int_{\Omega} f(x, y) dx dy = \int_C \left(\int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x, y) dy \right) dx.$$



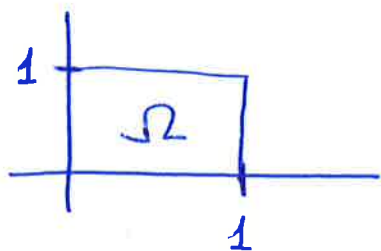
Nota. - Nótese que en el teorema anterior $x = (x_1, \dots, x_n)$.

El interés del teorema de Fubini es que permite reducir una integral múltiple en integrales reiteradas 1D para las cuales se pueden utilizar los métodos de integración 1D.

Ejemplo 1 Sea $\Omega = [0, 1] \times [0, 1]$ y consideremos

la función $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, y) \mapsto f(x, y) = x^4 + y^4$$



$$\iint_{\Omega} f(x, y) \, dx \, dy = \int_0^1 \left(\int_0^1 (x^4 + y^4) \, dy \right) dx$$

$$= \int_0^1 \left[x^4 y + \frac{y^5}{5} \right]_0^1 dx$$

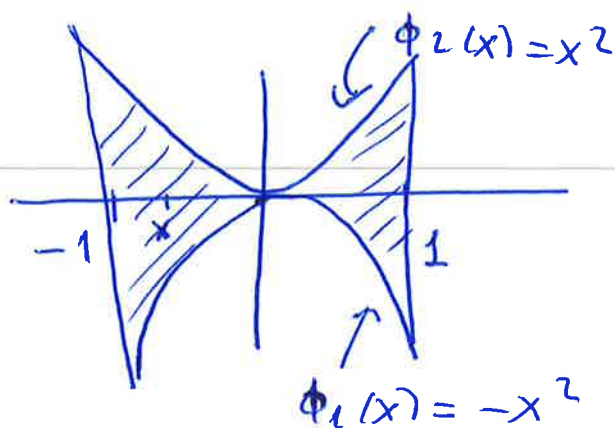
$$= \int_0^1 \left(x^4 + \frac{1}{5} \right) dx$$

$$= \left[\frac{x^5}{5} + \frac{1}{5} x \right]_0^1$$

$$= \frac{1}{5} + \frac{1}{5} = \frac{2}{5}$$

Ejemplo 2 $\Omega = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : -1 \leq x \leq 1, -x^2 \leq y \leq x^2 \}$

$$f(x, y) = x^2 - y$$



$$\iint_{\Omega} f(x,y) dx dy \stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_{x=-1}^{x=1} \left(\int_{y=-x^2}^{y=x^2} (x^2-y) dy \right) dx$$

$$= \int_{x=-1}^{x=1} \left[x^2 y - \frac{y^2}{2} \right]_{-x^2}^{x^2} dx$$

$$= \int_{x=-1}^{x=1} \left(x^4 - \frac{x^4}{2} - \left(-x^4 - \frac{x^4}{2} \right) \right) dx$$

$$= 2 \int_{x=1}^{x=1} x^4 dx = 2 \frac{x^5}{5} \Big|_{-1}^1 = \frac{2}{5} + \frac{2}{5} = \frac{4}{5}$$

TEOREMA DE CAMBIO DE VARIABLE

Definición (cambio de variable)

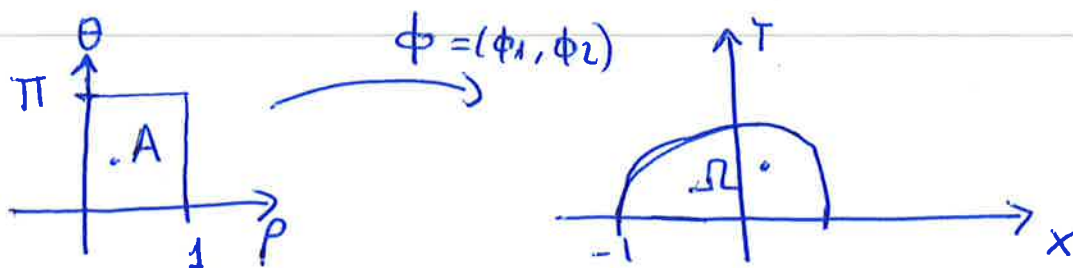
Se dice que la aplicación $\phi: A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\phi = (\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n)$ es un cambio de variable si se cumple:

- (a) ϕ es inyectiva
- (b) ϕ es de clase C^1
- (c) La matriz Jacobiana de ϕ es no singular, es decir,

$$\det (J\phi(u_1, \dots, u_n)) \neq 0 \quad \forall (u_1, \dots, u_n) \in A.$$

Ejemplo

Sea $\Omega = \{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1, y > 0 \}$.



$$\phi_1(p, \theta) = p \cos \theta$$

$$\phi_2(p, \theta) = p \sin \theta$$

Veamos que ϕ es un cambio de variable. En efecto:

(a) ϕ es inyectiva: Sean $(p_1, \theta_1), (p_2, \theta_2)$ tales que

$$\phi(p_1, \theta_1) = \phi(p_2, \theta_2)$$

es decir,

$$\left. \begin{array}{l} p_1 \cos \theta_1 = p_2 \cos \theta_2 \\ p_1 \sin \theta_1 = p_2 \sin \theta_2 \end{array} \right\} \rightarrow \begin{array}{l} p_1^2 \cos^2 \theta_1 = p_2^2 \cos^2 \theta_2 \\ p_1^2 \sin^2 \theta_1 = p_2^2 \sin^2 \theta_2 \end{array}$$

$$\underline{p_1^2 = p_2^2 \rightarrow p_1 = p_2.}$$

pues $p_1, p_2 > 0$.

$$p_1 \cos \theta_1 = p_2 \cos \theta_2 = p_1 \cos \theta_2$$

$$\cos \theta_1 = \cos \theta_2 \rightarrow \theta_1 = \theta_2 \text{ pues } 0 \leq \theta_1, \theta_2 \leq \pi.$$

(b) ϕ es C^1 . De hecho $\phi \in C^\infty$, es decir, se puede derivar tantas veces queramos.

$$(c) \quad J\phi(p, \theta) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \phi_1}{\partial p} & \frac{\partial \phi_1}{\partial \theta} \\ \frac{\partial \phi_2}{\partial p} & \frac{\partial \phi_2}{\partial \theta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -p \sin \theta \\ \sin \theta & p \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\det (J\phi(p, \theta)) = \begin{vmatrix} \cos \theta & -p \sin \theta \\ \sin \theta & p \cos \theta \end{vmatrix} = p \cos^2 \theta + p \sin^2 \theta = p.$$

Notación. - Normalmente, al cambio de variable ϕ se suele denotar como

$$x = p \cos \theta$$

$$y = p \sin \theta$$

y la matriz jacobiana como

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(p, \theta)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial p} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial p} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{pmatrix}$$

TEOREMA (De cambio de Variable)

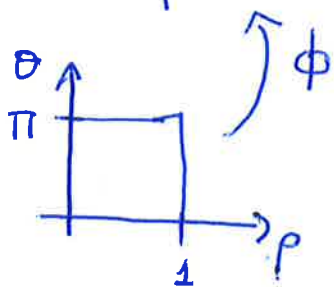
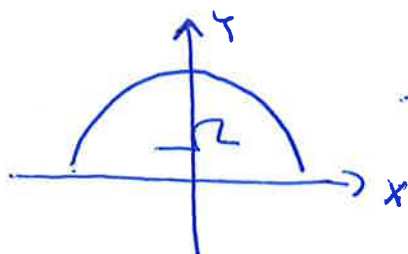
Supongamos que $\Omega = \Phi(A)$, siendo $\Phi: A \rightarrow \Omega$ un cambio de variable. Sea $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ acotada e integrable. Si denotamos por

$x_1 = \phi_1(u_1, \dots, u_n)$, $x_2 = \phi_2(u_1, \dots, u_n)$, ..., $x_n = \phi_n(u_1, \dots, u_n)$, entonces la función $(f \circ \Phi) |\det(J\Phi)|$ es integrable en A y además se verifica la fórmula de cambio de variable

$$\int_{\Omega} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n = \int_A f(\Phi(u_1, \dots, u_n)) |\det J(\Phi(u_1, \dots, u_n))| du_1 \dots du_n.$$

Ejemplo 1

$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1, y > 0\}$, $f(x, y) = e^{-(x^2 + y^2)}$



$$\left. \begin{aligned} x &= \rho \cos \theta \\ y &= \rho \sin \theta \end{aligned} \right\} \begin{aligned} 0 < \rho < 1 \\ 0 < \theta < \pi \end{aligned}$$

$$\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(\rho, \theta)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix} = \rho.$$

En Física se suele escribir: $dx dy = \rho d\rho d\theta$

y se dice que el "elemento" de área en polares es $\rho d\rho d\theta$.

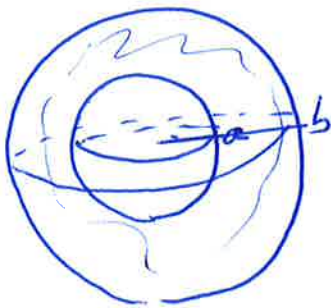
Por tanto,

$$\begin{aligned}
 \iint_{\Omega} e^{-(x^2+y^2)} dx dy &= \iint_A e^{-\rho^2} \rho d\rho d\theta \\
 &\stackrel{\text{T.C.V.}}{=} \int_{\theta=0}^{\theta=\pi} \left(\int_{\rho=0}^{\rho=1} \rho e^{-\rho^2} d\rho \right) d\theta \\
 &\stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_{\theta=0}^{\theta=\pi} \left[-\frac{1}{2} e^{-\rho^2} \right]_{\rho=0}^{\rho=1} d\theta \\
 &= \int_{\theta=0}^{\theta=\pi} -\frac{1}{2} (e^{-1} - e^0) d\theta \\
 &= -\frac{\pi}{2} (e^{-1} - 1).
 \end{aligned}$$

Ejemplo 2

$$\Omega = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : a^2 < x^2 + y^2 + z^2 < b^2, 0 < a < b \}$$

$$f(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2)^{-3/2}. \text{ Calcula } \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz.$$



Cambio a coordenadas esféricas

$$\left. \begin{cases} x = \rho \cos \theta \operatorname{sen} \phi \\ y = \rho \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \phi \\ z = \rho \cos \phi \end{cases} \right\} \begin{array}{l} a < \rho < b \\ 0 < \theta < 2\pi \\ 0 < \phi < \pi \end{array} \equiv A$$

$$\left| \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(\rho, \theta, \phi)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} \cos\theta \operatorname{sen}\phi & -\rho \operatorname{sen}\theta \operatorname{sen}\phi & \rho \cos\theta \cos\phi \\ \operatorname{sen}\theta \operatorname{sen}\phi & \rho \cos\theta \operatorname{sen}\phi & \rho \operatorname{sen}\theta \cos\phi \\ \cos\phi & 0 & -\rho \operatorname{sen}\phi \end{vmatrix}$$

$$= -\rho^2 \cos^2\theta \operatorname{sen}^3\phi - \rho^2 \operatorname{sen}^2\theta \operatorname{sen}\phi \cos^2\phi - (\rho^2 \cos^2\theta \cos^2\phi \operatorname{sen}\phi + \rho^2 \operatorname{sen}^2\theta \operatorname{sen}^3\phi)$$

$$= -\rho^2 \operatorname{sen}^3\phi - \rho^2 \cos^2\phi \operatorname{sen}\phi$$

$$= -\rho^2 \operatorname{sen}^2\phi (\operatorname{sen}^2\phi + \cos^2\phi) = -\rho^2 \operatorname{sen}\phi.$$

$$\boxed{dx dy dz = +\rho^2 \operatorname{sen}\phi dp d\theta d\phi}$$

↑
elemento de volumen en esféricas.

$$\iiint_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2)^{-3/2} dx dy dz = \iiint_A (r^2)^{-3/2} \rho^2 \operatorname{sen}\phi dp d\theta d\phi$$

T.C.V.

$$\stackrel{\uparrow}{=} \int_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \left(\int_{\phi=0}^{\phi=\pi} \operatorname{sen}\phi \left(\int_{\rho=a}^{\rho=b} \frac{1}{\rho} d\rho \right) d\phi \right) d\theta$$

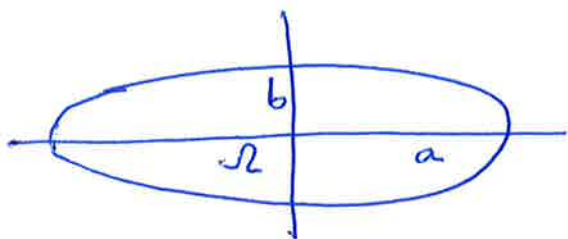
Fubini

$$= \int_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \left(\int_{\phi=0}^{\phi=\pi} \operatorname{sen}\phi \log \rho \Big|_a^b d\phi \right) d\theta$$

$$= \log \frac{b}{a} \int_{\theta=0}^{\theta=2\pi} (-\cos\phi) \Big|_0^{\pi} d\theta$$

$$= \boxed{4\pi \log \frac{b}{a}}$$

Ejemplo 3 : Calcula el área de una elipse de semiejes a y b .



Área de la elipse $\equiv \iint_{\Omega} dx dy = \int$

Cambio de variable:

$$\left. \begin{aligned} x &= pa \cos \theta \\ y &= pb \sin \theta \end{aligned} \right\} \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} < 1 \Leftrightarrow$$

$$\frac{p^2 a^2 \cos^2 \theta}{a^2} + \frac{p^2 b^2 \sin^2 \theta}{b^2} < 1$$

$$p^2 < 1: \left. \begin{aligned} 0 < p < 1 \\ 0 < \theta < 2\pi \end{aligned} \right\} \equiv A.$$

$$\iint_{\Omega} dx dy \underset{\substack{\uparrow \\ \text{T. c.v.}}}{=} \iint_A p ab dp d\theta = \int_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \int_{p=0}^{p=1} p ab dp d\theta =$$

$$\left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(p, \theta)} \right| = \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial x}{\partial p} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial p} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{array} \right| \underset{\text{Fubini}}{=} \left| \begin{array}{cc} a \cos \theta & -p a \sin \theta \\ b \sin \theta & p b \cos \theta \end{array} \right|$$

$$= p ab \cos^2 \theta + p ab \sin^2 \theta = p ab$$

$$\boxed{dx dy = p ab dp d\theta}$$

$$\rightarrow ab \int_{\theta=0}^{\theta=2\pi} \frac{p^2}{2} \Big|_0^1 d\theta = \frac{ab}{2} \cdot 2\pi = \boxed{\pi ab}$$